Semáforo e Buzzer

Neste projeto será construído um protótipo de semáforo com um diferencial, quando o LED verde que representa o sinal de pedestres for ligado, será ativado simultaneamente o sensor de bip Buzzer, com o propósito de avisar aqueles que não estão atentos ao sinal ou que por alguma necessidade não consegue ver o mesmo.

Componentes e equipamentos

Descrição

Arduino Uno

02 LEDS vermelhos

02 LEDS verdes

01 LED amarelo

06 Resistores 1k

07 Jumpers (fios de conexão)

Buzzer

Protoboard

Hardware:

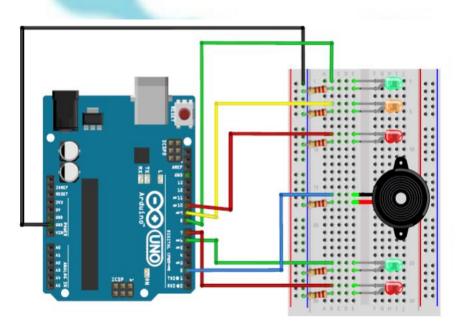


Figura 1 Disposição de componentes na Protoboard

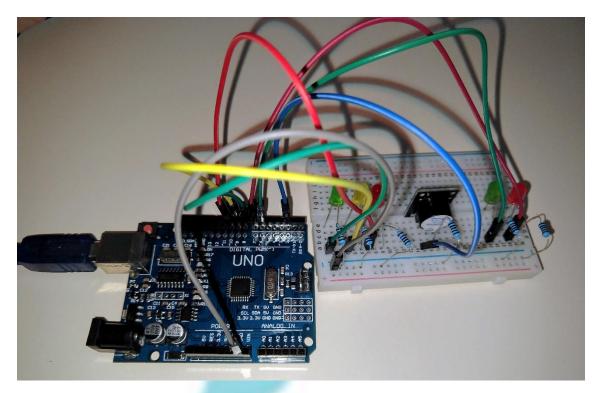


Figura 2

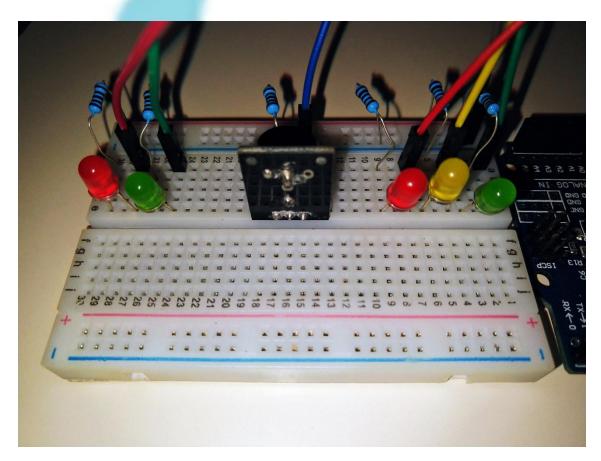


Figura 3

Software:

No ambiente de desenvolvimento do Arduino utiliza-se um compilador, que tem por finalidade converter o código escrito em C para o código de máquina que será executado no microcontrolador.

Entendendo o código...

Passo 1: Inicialmente é dado um nome a um pino de saída digital onde conectaremos um LED, o nome facilitará a identificação de qual pino estamos utilizando em qual LED.

```
Semaforo_Buzz

int greenPin1 = 8;
int yellowPin = 9;
int redPin1 = 10;
int greenPin2 = 6;
int redPin2 = 7;
int buzzPin = 2;
```

Passo 2: A função setup tem como finalidade inicializar e declarar os valores e ações iniciais. A finalidade da pinMode é permitir que a definição do comportamento de um pino, como entrada ou saída e a digitalWrite escreve um valor HIGH (alto) ou LOW (baixo) em um pino digital que tenha sido configurado anteriormente como OUTPUT (saída).

Passo 3: A função loop como o nome já nos indica permite que seu programa funcione dinamicamente, já que ela se repete continuamente.

```
void loop() {
  //liga led vermelho2
 digitalWrite (redPin2, HIGH);
  //controle do led verdel
 digitalWrite(greenPinl, HIGH); //acende o led
                        //espera 4 segundos
 delay(4000);
 digitalWrite(greenPinl,LOW); //apaga o led
  //controle do led amarelol
 digitalWrite(yellowPin, HIGH); //acende o led
                        //espera 2 segundos
 delay(2000);
 digitalWrite(yellowPin,LOW); //apaga o led //Controle do led vermelhol
  //desliga o vermelho2
 digitalWrite(redPin2,LOW); //apaga o led
  //liga o verde2
 digitalWrite(greenPin2, HIGH); //acende o led
  //liga o vermelhol
 digitalWrite(redPin1, HIGH); //acende o led
```

Ainda na função loop temos as funções Tone e a no Tone que tem como propósito respectivamente gerar tons de frequências pré-estabelecidas e interromper esses mesmos tons.

```
//ligar buzzer
tone (buzzPin, 440);
delay(1800);
noTone (buzzPin);
delay(200);
tone (buzzPin, 440);
delay(450);
delay(50);
tone (buzzPin, 440);
delay(450);
noTone (buzzPin);
delay(50);
tone (buzzPin, 440);
delay(450);
noTone (buzzPin);
noTone (buzzPin);
delay(50);
//delay(4000);
                             //espera 4 segundos
digitalWrite(redPin1,LOW); //apaga o led
//desligar led verde2
digitalWrite (greenPin2, LOW);
```

}